### PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 2001174721 A

(43) Date of publication of application: 29.06.01

(51) Int. CI

G02B 26/08

B41J 2/44

B44C 1/22

B44C 1/24

G02B 26/10

(21) Application number: 11360843

(22) Date of filing: 20.12.99

(71) Applicant:

YASKAWA ELECTRIC CORP

(72) Inventor:

HAYAKAWA HIROTOSHI

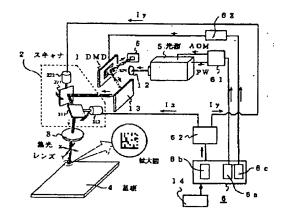
## (54) PLOTTER

### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To obtain a plotter which is short in pattern forming time and high in cell positioning precision and can accurately plot oblique line graphics.

SOLUTION: The plotter is provided with a light source 5 which emits a light beam, a scanner 2 which scans the light beam, and a condenser lens 3 provided between a substrate 4 irradiated with the light beam and the scanner and irradiates the substrate 4 with the light beam by scanning of the scanner to plot a pattern of a prescribed character, graphics, a symbol, or the like, and a DMD(digital micro mirror device) 1 which is provided between the light source and the scanner and consists of plural independently inclined micro mirrors, a picture switching means which switches pictures reflected from the DMD, and a picture moving means which moves pictures from the DMD are provided.

COPYRIGHT: (C)2001, JPO



### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-174721 (P2001-174721A)

(43)公開日 平成13年6月29日(2001.6.29)

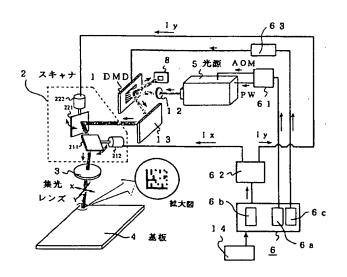
(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ	テーマコード(参考)
G 0 2 B	26/08		G 0 2 B 26/08	E 2C362
B41J	2/44		B 4 4 C 1/22	B 2H041
B 4 4 C	1/22		1/24	D 2H045
	1/24		G 0 2 B 26/10	1 0 4 Z
G 0 2 B	26/10	104	B41J 3/00	Q
			審査請求未請求 請	情求項の数14 OL (全 12 頁)
(21)出願番号		特願平11-360843	(71) 出願人 000006622	
(22)出顧日		平成11年12月20日(1999.12.20)		L州市八幡西区黒崎城石2番1号
			(72)発明者 早川 博錫	•
			福岡県北九州市八幡西区黒崎城石2番1号 株式会社安川電機内	
			Fターム(参考) 2C362	AA02 AA03 BA83 BA86 CB33
			CB67	
			2НО41	AA16 AB14 AZ01

### (54) 【発明の名称】 描画装置

### (57)【要約】

【課題】パターンの形成時間が短く、セルの位置決め精度がよく、かつ斜線図形に対して正確に描画できる描画装置を得る。

【解決手段】本発明の描画装置は、光ビームを発する光源(5)と、光ビームを走査するスキャナ(2)と、光ビームが照射される基板(4)とスキャナとの間に設けた集光レンズ(3)とを具備し、スキャナの走査によって光ビームを基板(4)上に照射し所定の文字、図形若しくは記号等のパターンを描画するもので、光源とスキャナとの間にを設けた独立に傾動する複数の微小ミラーからなるDMD(デジタルマイクロミラーデバイス)(1)と、DMDから反射する画像を切り換える画像切換手段と、DMDの画像を移動させる画像移動手段とを設けた構成にしている。



2HO45 AB13 BA12 DA02

1

### 【特許請求の範囲】

【請求項1】光ビームを発する光源(5) と、前記光ビー ムを走査するスキャナ(2) と、前記光ビームが照射され る基板(4) と前記スキャナ(2) との間に設けた集光レン ズ(3) とを具備し、前記光ビームを前記スキャナの走査 によって前記基板(4)上に照射し所定の文字、図形若し くは記号等のパターンを描画する描画装置において、 前記光源(5) と前記スキャナ(2) との間に設けた独立に 傾動する複数の微小ミラーからなる DMD (デジタルマ イクロミラーデバイス)(1) と、前記DMD(1) から反 10 射する画像を切り換える画像切換手段と、前記DMD (1) の画像を移動させる画像移動手段とを設けたことを 特徴とする描画装置。

【請求項2】前記画像切換手段は前記DMD(1) を駆動 するDMDドライバ(63)とこのDMDドライバを制御す るDMDコントローラ(6c)とからなり、前記画像移動手 段は前記スキャナ(2) とこのスキャナ(2) を駆動するス キャナドライバ(62)とこのスキャナドライバを制御する スキャナコントローラ(6b)とからなる請求項1記載の描 画装置。

【請求項3】前記光源(5)と前記DMD(1)との間、又 は前記DMD(1) と前記レーザスキャナ(2) との間の光 軸上に前記画像の大きさを調整する調整レンズ(12)と、 この調整レンズ(12)を前記光軸に対して平行に移動させ る調整レンズ移動手段(32)とを設けた請求項1または2 記載の描画装置。

【請求項4】前記調整レンズ(12)は、拡張レンズ、縮小 レンズ若しくはコリメータレンズのいずれかである請求 項1から3のいずれか1項に記載の描画装置。

【請求項5】前記基板(4) は、金属、有機物若しくは金 30 属薄膜蒸着のガラス又はフォトレジスト塗布したもので ある請求項1から4のいずれか1項に記載の描画装置。

【請求項6】前記光源(5) はHe-Cdレーザ、Arレ ーザ、若しくはエキシマレーザ、又は非線形光学結晶及 びYAGレーザ、半導体レーザ、YVO4 レーザ、YL Fレーザ若しくはファイバレーザと組み合わせることに よって高調波成分の波長のビームを発するレーザである 請求項1から5のいずれか1項に記載の描画装置。

【請求項7】前記光源(5) は紫外線を発する水銀ランプ からなる請求項1から5のいずれか1項に記載の描画装 40 置。

【請求項8】光ビームを発する光源(5) と、前記光ビー ムが照射される基板(4) を支持・固定し任意の位置に移 動させる移動テーブル(23)と、前記光源(5)と前記移動 テーブルとの間に設けた独立に傾動する複数の微小ミラ ーからなるDMD (デジタルマイクロミラーデバイス) (1) と、前記光ビームが照射される基板(4) と前記DM Dとの間に設けた集光レンズ(3) とを具備し、前記光ビ ームを前記DMD(1) 上で反射させこの微小ミラー傾動 号等のパターンを描画する描画装置において、

前記DMD(1) から反射する画像を切り換える画像切換 手段と、前記DMD(1) の画像を移動させる画像移動手 段とを設けたことを特徴とする描画装置。

【請求項9】前記移動テーブルは4軸のXY2θテーブ ルからなり、前記画像移動手段は前記XYZθテーブル を駆動するテーブルドライバ(64)と前記テーブルドライ バを制御するテーブルコントローラ(6d)とからなり、前 記画像切換手段は前記DMD(1) を駆動するDMDドラ イバ(63)とこのDMDドライバを制御するDMDコント ローラ(6c)とからなる請求項8記載の描画装置。

【請求項10】前記レーザ光源(5) と前記DMD(1) と の間の光軸上に前記画像の大きさを調整する調整レンズ (12)と、この調整レンズ(12)を前記光軸に対して平行に 移動させる調整レンズ移動手段(32)とを設けた請求項8 または9に記載の描画装置。

【請求項11】前記調整レンズ(12)は、拡張レンズ、縮 小レンズ若しくはコリメータレンズのいずれかである請 求項8から10のいずれか1項に記載の描画装置。

20 【請求項12】前記基板(4) は、金属、有機物若しくは 金属薄膜蒸着のガラス又はフォトレジスト塗布したもの である請求項8から11のいずれか1項に記載の描画装

【請求項13】前記光源(5) はHe-Cdレーザ、Ar レーザ、若しくはエキシマレーザ、又は非線形光学結晶 及びYAGレーザ、半導体レーザ、YVO4レーザ、Y LFレーザ若しくはファイバレーザと組み合わせること によって高調波成分の波長のビームを発するレーザであ る請求項8から12のいずれか1項に記載の描画装置。 【請求項14】前記光源(5) は紫外線を発する水銀ラン

プからなる請求項8から12のいずれか1項に記載の描 画装置。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、レーザ光線によっ て金属製品、シリコンウエハあるいは樹脂製品への日 付、製造番号、バーコード、2次元コード等をマーキン グするレーザ描画装置、並びにフォトレジストが塗布さ れたプリント基板の回路形成、フォトレジスト塗布基板 に対するバーコード、2次元コード形成など精度をあま り必要としない露光描画装置に関するものである。

【従来の技術】従来、描画装置としてつぎの方法が提案 されている。第1の従来例は、図21に示すレーザ描画 装置である(例えば特開平6-8643)。この装置は レーザ光を発する光源5から出射されるレーザ光線LB をX軸のスキャナモータ212及びミラー211、並び にY軸のスキャナモータ222及びミラー221から構 成されるスキャナ2に入射させ、集光レンズ3を通して の画像を前記基板(4) に照射し、文字、図形若しくは記 50 基板 4 に所定の文字、図形若しくは記号等のパターンを

描画するものである。このようなレーザ描画装置は、シ ステムコントローラ6の指令をレーザコントローラ61 とモータドライバ62に送り、レーザコントローラは光 源5ヘレーザパワーPWと光学スイッチヘレーザのON /OFF指令AOMを送り、モータドライバは62は各 スキャナモータ212、222に電流 Ix、 Iyをそれ ぞれ供給するものである。文字、図形若しくは記号は、 システムコントローラ6に例えば拡大図に示すような2 次元コード図形を描画するように予めレーザパワーP W、光学スイッチへレーザのON/OFF指令、電流 I x、Iyをコントロールするプログラムを作成し、それ を実行させ描画するものである。描画時には、レーザビ ームLBを2次元コードの各セル毎に走査するものであ る。通常、2次元コードの1つのセルはレーザビーム径 に相当する大きさで、レーザビーム一回の照射で形成さ れている。第2の従来例は、図22に示す露光装置であ る(例えば特開平10-112579)。この露光装置 は、紫外線を発する光源7、デジタルマイクロミラーデ バイス1 (以下、DMDと呼ぶ)、DMD上で反射した 光を吸収する光アブソーバ8、光学系9、支持台11に 固定されたフォトレジスト塗布の基板4を動かす X Y テ ーブル10から構成される。露光はCADで形成した図 形等のパターンデータを電気信号としてDMD1に入力 し、DMD1の複数の各微小ミラーが入力されたパター ンデータに応じて傾動する。この複数の微小ミラーに光 源7からの光を入射すると、傾動した微小ミラーで構成 される図形と同様の画像が光学系9を通してフォトレジ スト塗布の基板4上に露光される。 XYステージを操作 してフォトレジスト塗布の基板 4 を次の位置に移動さ せ、同じ操作を繰り返して、次々とレジストを露光さ せ、いわゆる遂次式露光を行うものである。

### [0003]

【発明が解決しようとする課題】ところが、第1の例で は図21の拡大図に示されているような2次元コードを 描画する場合、レーザビームLBを2次元コードの各セ ル毎に走査し、スキャナ2の起動、停止、及びレーザビ ームLBの照射、停止とをいう操作をセル数分だけ、繰 り返す必要がある。例えば、20×20セルの2次元コ ードでは約400回の操作を繰り返さなければならな い。通常、1セルあたり、スキャナモータの起動および 停止に必要な時間は約5m秒で、レーザビームの照射に 必要な時間は、YAGレーザで約0.5m秒である。し たがって、20×20セルの2次元コード形成時間は、 そのほとんどが、スキャナを動作させる時間に費やさ れ、そのため、コード形成時間が長くなっていた。ま た、スキャナの起動、停止時間を2m秒間割り当てて、 レーザビームを照射すると、セルの位置決め精度が悪く なり、最悪コードが読めないということがあった。一 方、第2の例ではパターン分解能がDMDの画素分解能 に依存するためプリント基板に露光した場合、DMDの 50

微小ミラーの並びと同じ方向では露光部と非露光部との境界が直線的なる。しかし、斜めのパターンは、図23のように露光部と非露光部との境界が凹凸になるという問題点があった。さらに、DMDの微小ミラーは、隣の微小ミラーとの間に約1μmの隙間があり、この隙間は露光に寄与しない。そのため、未露光の間隙は拡大投影したその拡大率に比例して広くなり、最悪の場合、露光、形成したパターンの内部に格子模様が形成されることになる。そこで、本発明はパターンの形成時間が短く、2次元コードセルの位置決め精度がよく、かつ斜線の図形が正確に描画できる描画装置を提供することを目的とする。

### [0004]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するた め、本発明は、光ビームを発する光源(5) と、前記光ビ ームを走査するスキャナ(2)と、前記光ビームが照射さ れる基板(4) と前記スキャナ(2) との間に設けた集光レ ンズ(3) とを具備し、前記光ビームを前記スキャナの走 査によって前記基板(4)上に照射し所定の文字、図形若 しくは記号等のパターンを描画する描画装置において、 前記光源(5) と前記スキャナ(2) との間に設けた独立に 傾動する複数の微小ミラーからなるDMD(デジタルマ イクロミラーデバイス)(1)と、前記DMD(1)から反 射する画像を切り換える画像切換手段と、前記DMD (1) の画像を移動させる画像移動手段とを設けた構成に している。また、前記画像切換手段は前記DMD(1)を 駆動するDMDドライバ(63)とこのDMDドライバを制 御するDMDコントローラ(6c)とからなり、前記画像移 動手段は前記スキャナ(2) とこのスキャナ(2) を駆動す るスキャナドライバ(62)とこのスキャナドライバを制御 するスキャナコントローラ(6b)としている。また、前記 光源(5) と前記DMD(1) との間、又は前記DMD(1) と前記レーザスキャナ(2) との間の光軸上に前記画像の 大きさを調整する調整レンズ(12)と、この調整レンズ(1 2)を前記光軸に対して平行に移動させる調整レンズ移動 手段(32)とを設け、前記調整レンズ(12)を、拡張レン ズ、縮小レンズ若しくはコリメータレンズのいずれかに してもよい。また、前記基板(4) は、金属、有機物若し くは金属薄膜蒸着のガラス又はフォトレジスト塗布した ものでもよい。また、前記光源(5) はHe-Cdレー ザ、Arレーザ、若しくはエキシマレーザ、又は非線形 光学結晶及びYAGレーザ、半導体レーザ、YVO4 レ ーザ、YLFレーザ若しくはファイバレーザと組み合わ せることによって高調波成分の波長のビームを発するレ ーザとしてもよい。また、前記光源(5) は紫外線を発す る水銀ランプにしてもよい。

【0005】また、光ビームを発する光源(5) と、前記 光ビームが照射される基板(4) を支持・固定し任意の位 置に移動させる移動テーブル(23)と、前記光源(5) と前 記移動テーブルとの間に設けた独立に傾動する複数の微

小ミラーからなるDMD (デジタルマイクロミラーデバ イス)(1)と、前記光ビームが照射される基板(4)と前 記DMDとの間に設けた集光レンズ(3)とを具備し、前 記光ビームを前記DMD(1)上で反射させこの微小ミラ ー傾動の画像を前記基板(4) に照射し、文字、図形若し くは記号等のパターンを描画する描画装置において、前 記DMD(1) から反射する画像を切り換える画像切換手 段と、前記DMD(1) の画像を移動させる画像移動手段 とを設けた構成にしている。また、前記移動テーブルは 4 軸の X Y Z θ テーブルからなり、前記画像移動手段は 前記 $XYZ\theta$ テーブルを駆動するテーブルドライバ(64) と前記テーブルドライバを制御するテーブルコントロー ラ(6d)とからなり、前記画像切換手段は前記DMD(1) を駆動するDMDドライバ(63)とこのDMDドライバを 制御するDMDコントローラ(6c)とからなる構成にして もよい。

### [0006]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態を図に基づい て詳細に説明する。本発明の第1の実施の形態を図1に 示す。図1は描画装置を示す2次元コードマーキング用 露光装置の模式図である。図において、1は複数の微小 ミラーを有するDMD(デジタルマイクロミラーデバイ ス)、2はX軸のスキャナミラー211及びスキャナモ ータ212、並びにY軸のスキャナミラー221及びス キャナモータ222からなるスキャナ、3はFθの集光 レンズ、4は金属、有機物若しくは金属薄膜蒸着ガラス 基板、又はフォトレジストが塗布されたプリント基板な どの基板である。5はYAGレーザ、炭酸ガスレーザ、 He-Cdレーザ若しくはArレーザ等の光源である。 6はシステムコントローラで、レーザコントローラ6 a、スキャナコントローラ6b、DMDコントローラ6 c 他からなり、スキャナドライバ62、レーザドライバ 61、DMDドライバ63に指令信号を送る。8は微小 ミラーの露光に寄与しないレーザビームを吸収する光ア ブソーバ、12はコリメータレンズ、13は便宜上設置 した反射ミラーで、14は2次元コードのデータ内容を 送るホストコンピュータである。

【0007】つぎに動作について述べる。露光形成され る2次元コードは、まずホストコンピュータ14から日 付、製品番号等を含むコードデータ及びコード形成位置 40 データがシステムコントローラ6に送られ、システムコ ントローラ内部の2次元コードエンコーダによってコー ド図形が形成される。形成されたコード図形の画像は、 DMDドライバにモノクロのVGA信号としてDMDド ライバ63に送られ、さらにDMDドライバ63はモノ クロのVGA信号に応じたコード図形になるようにDM D1の各微小ミラーの傾動を制御する。次に、システム コントローラ6は、D/Aコンバータを介してスキャナ ドライバ62に位置指令信号を送り、スキャナドライバ

22が回転するように駆動電流 Ix、 Iyを供給する。 各スキャナモータ212及び222が所定の回転角度で 停止した後、システムコントローラ6はレーザコントロ ーラ61にレーザ出射指令を送り、予めレーザコントロ ーラ61からレーザパワー電流若しくは電圧PWが送ら れ発振可能状態になっている光源5は、光学スイッチ動 作指令AOMによってレーザビームを発射するものであ る。出射されたレーザビームはコリメータレンズ12を 通りほぼ平行光となってDMD1に照射され、DMD1 の傾動していない微小ミラーに照射されたレーザビーム は反射して光アブソーバ8によってレーザのエネルギは 吸収される。

【0008】また、DMD1の傾動した微小ミラーに照 射されたレーザビームは反射し、さらに反射ミラー13 上で反射した後、スキャナ2に入る。この時スキャナ内 に入るレーザビームの断面はすでに 2 次元コード図形と なっており、スキャナ内部の所定の角度に回転したスキ ャナミラー211、221によって反射され、F $\theta$ 集光 レンズを通してフォトレジストが塗布されたプリント基 板4に照射される。この操作によりプリント基板上に は、システムコントローラ6で形成された2次元コード 図形が露光描画される。さらにAOMのスイッチによっ てレーザ出射を停止し、同様の操作を行えばブリント基 板の別の位置に同様若しくは異なる 2 次元コードを形成 できるものある。また、DMD1画面で露光し、スキャ ナで1画面分画像を移動させ、これを繰り返せば大きな 図形等の描画も可能となる。

【0009】本発明の第2の実施の形態を図2に示す。 図2は描画装置を示す2次元コードマーキング用露光装 置の模式図である。図1と符号が同じのものは機能も同 じであるため説明を省く。図において、23は基板4を 保持固定し、任意の位置に移動させる移動テーブルであ り、X軸テーブル231、Y軸テーブル232及び $\theta$ テ ーブル233、並びに図示していない基板チャックから なる。6はシステムコントローラであり、テーブルコン トローラ6d、レーザコントローラ6a、DMDコント ローラ6 c 他からなり、テーブルドライバ64、レーザ ドライバ61、DMDドライバ63に指令信号を送る。 テーブルドライバ 6.4 は X Y  $\theta$  テーブルを駆動させる。 【0010】つぎに動作について述べる。まず、ホスト コンピュータ14からDXFファイルの図形データがシ ステムコントローラ6に送られ、システムコントローラ 6内部のファイル変換器によってDXFファイルの図形 データがレーザ描画データに変換される。変換されたレ ーザ描画データは、モノクロのVGA信号としてDMD ドライバ63に送られ、さらにDMDドライバ63はモ ノクロのVGA信号に応じた図形になるようにDMD1 の各微小ミラーを傾動、制御する。次に、システムコン トローラはD/Aコンバータを介してXYθのテールブ 62は所定の回転角度までスキャナモータ212及び2 50 ドライバ64に位置指令信号を送り、Xテーブル23

1、Yテーブル232及び $\theta$ テーブル233が所定の位 置まで駆動するように電流 Ix、Iy及び  $I\theta$ が供給さ れる。各テーブル231、232及び233が所定の位 置で停止した後、システムコントローラ6はレーザコン トローラ6aにレーザの出射指令を送り、予めレーザコ ントローラ6aからレーザパワー電流若しくは電圧PW が送られ発振可能状態になる。

【0011】光源5は光学スイッチ動作指令AOMによ ってレーザビームを発射するものである。出射されたレ ーザビームはコリメータレンズ12を通り、ほぼ平行光 となってDMD1に照射され、DMD1の傾動していな い微小ミラーに照射されたレーザビームは、図示してい ない光アブソーバによってレーザのエネルギは吸収され る。また、DMD1の傾動した微小ミラーに照射された レーザビームは反射し、さらに反射ミラー13上で反射 した後、 $F\theta$ の集光レンズ3に入る。集光レンズ3内に 入るレーザビームの断面はすでに所定の図形となってお り、集光レンズ3を通してフォトレジストが塗布された プリント基板4に照射される。この操作により基板4上 には、システムコントローラ6で形成された図形が露光 20 描画される。さらにAOMのスイッチによってレーザ出 射を停止し、同様の操作を行えばプリント基板の別の位 置に同様の若しくは異なる図形を形成できる。これを基 板4全体に露光すれば、1つの描画図形を描くことがで きる。

### [0012]

【実施例】(実施例1)本実施例は、図1に示した描画 装置を用いた実施結果についてを述べる。基板4には、 ポジタイプのフォトレジストを約0.8μm塗布したク ロム蒸着ガラスを使用し、光源5には、波長442n m、発振出力100mW、シングルモードのレーザビー ムを発するHe-Cdレーザを使用して20×20セル の2次元データコードを作製した。レーザビームの直径 は、コリメータレンズ12を通過した位置で8mmであ った。DMD1の上では、縦横各10枚、合計100枚 の微小ミラーで2次元コード1セル分を形成し、200 ×200、合計40000枚の微小ミラーによって20 ×20セル、3.4mm角の2次元コードをDMD1の 図形画像を形成した。DMD1で画像化された2次元コ ードのレーザビームは、スキャナ2内を通り $F\theta$ の集光 40 レンズ3で集光し、1/2の大きさの2次元コードを (フォトレジストが塗布されたクロム蒸着の) 基板4に 照射し露光する。レーザビームの照射時間 (露光時間) は、約0.3秒間以上で現像後十分認識可能な2次元コ ードを作成でき、1秒以上でオーバ露光状態になった。 【0013】本発明の露光プロセスのタイムチャートを

図3に示す。システムコントローラ6は、ホストコンピ ユータ14からコード内容の指令を受けるための交信時 間24、2次元コードをエンコードする時間25、DM D1にエンコードデータ画像を送る時間26、スキャナ

ドライバに位置指令を送る時間27、レーザの光学スイ ッチ(AOM)にレーザ出射指令を送る時間28、並び にAOMへのOFF指令、スキャナモータの原点復帰指 令並びにDMD画像OFF指令を送る時間29の時間を 必要とする。実施例では、交信時間は指令交信24を約 60m秒間、25が約200m秒間、26を33m秒 間、27を10m秒間、28を5m秒間および29を1 0 m秒間とした。また、指令交信24と25、25と2 6、及び26と27の間はそれぞれ2m秒間とし、スキ ャナミラーの位置決め時間を15m秒間、露光時間を3 00m秒間、指令交信29と24のインターバルは20 m秒間とした。

【0014】すなわち、本発明による描画装置では20 ×20セルの2次元コードを形成するために644m秒 間必要であった。これは、第1の従来例に開示された描 画装置の描画時間に比べると著しく短縮されている。図 4は、第1の従来例の装置を用いて本実施例と同様の2 次元コードを形成したときのタイムチャートである。開 示されている描画装置の露光プロセスにおいて、システ ムコントローラ6は、ホストコンピュータ14からコー ド内容の指令を受けるための交信時間24、2次元コー ドをエンコードする時間25、スキャナドライバにセル 位置指令を送る時間30、AOMにレーザ出射指令を送 る時間28、AOMにレーザ出射停止指令とスキャナド ライバに2次元コードセルの第2、3、····nの 位置指令を送る時間31が必要となる。従来の描画装置 では、24が約60m秒間、25が約200m秒間、3 0が10m秒間、24と25及び25と30がそれぞれ 2m秒間、位置決め時間が15m秒間×セル数、露光時 間が3m秒間×セル数の合計の時間、2次元コード形成 にかかり、20×20セルで400セルを露光する必要 がある2次元コードで3674m秒間の描画に費やして いた。また、この時間の約3000m秒間はスキャナ2 を操作させている時間であった。さらに、従来方法でス キャナ2の位置決め時間を短縮しようとすると、スキャ ナモータが急激な回転の加減速に追従しなくなり、停止 位置で減衰振動の発生を伴って、最悪正規位置とは違う 位置にセルを描画してしまうことがあった。本発明で は、従来に比べ、描画時間を約1/5に短縮できるとい う効果と共に、2次元コード描画中にスキャナを1回し か動作させないのでセルの位置が精密な2次元コードを 形成できる効果もある。

【0015】本発明は、液晶パネルのような大量生産さ れ、しかも生産ラインのマーキングタクトタイムが極め て短い製品に対する2次元コードの描画に最適である。 また、バーコード等のレーザビームスキャン距離が極め て長い描画には、さらに効果がある。本実施例で、3つ の画像をつなぎ合わせてバーコードを形成する時間は約 2. 3秒であるが、従来例では15秒以上の時間を要す る。すなわち、描画する図形が大きくなればなるほど、

本発明の効果は大きくなる。なお、本実施例では光源5にHeーCdレーザを使用したが、Arレーザ若しくはエキシマレーザ、又は非線形光学結晶及びYAGレーザ、半導体レーザ、YVO4レーザ、YLFレーザ若は成分の波長のレーザビームを発する光源を使用してることによって高調もとい。すなわち、光源がフォトレジストを感光されることができれば、特に光源を限定するものではなく、紫外を発する水銀ランプでも良い。なお、YAGレーザ、YVO4レーザ、YLFレーザおよびファイバレーザは、それ、大平大のである。また、本実施例ではなり、大流で表情である。また、本実施例ではは図形の描画も可能である。

【0016】 (実施例2) 本実施例は、図1に示す構成 の描画装置において、図5に示すようにレーザの光源と DMDとの間の光軸上に光軸方向に移動可能なコリメー タレンズを配置した描画装置の例である。図1のコリメ ータレンズが稼働しない描画装置では、F θ の集光レン ズ3直下と周辺部におけるレーザビームの形状が図6の ように異なる。レーザビーム形状はFθ集光レンズ直下 では真円に近いが、周辺部では楕円状になる。図7は基 板上の描画位置におけるレーザビーム形状の真円度を示 すものである。なお、基板上の描画位置が 0 cmは光軸 上を表す。図7からわかるように、描画位置が光軸から 離れるとレーザビーム形状の真円度は最大10%程度悪 くなる。したがって、図1の描画装置における描画画像 は歪むことがあった。図5において、32はX軸スライ ダで、これによりコリメータレンズ12は光軸と平行方 向に移動可能となる。よって、コリメータレンズ12を 通過するレーザビーム径を変えることができる。また、 スライダ32をモータとボールベアリングをX軸スライ ダに取り付ければ、任意の位置にコリメータレンズを移 動できるようになる。さらに、スキャナミラーの回転角 度をスキャナモータに具備する回転角度検出器によって 検知し、スキャナミラーの回転角度に応じてX軸スライ ダ32を所定の位置に移動させればレーザビームのスポ ット径はさらに改善される。図8は基板上の描画位置に おけるレーザビーム形状の真円度を示すもので、実施例 1の場合に比ベレーザビームの真円度は約40~50% 改善された。

【0017】本実施例では、レーザビームをスキャンモータの回転角度検出器によって予見、すなわち間接的に検知したが、図9のように、スキャンミラーとF θの集光レンズ3との間に90%透過ミラー33を設置し、90%透過ミラー33で反射したレーザビームを集光レンズ3を通してCCD等の2次元画像センサ35で検知すれば直接ビーム位置を検出することも可能である。図9の描画装置を用いた場合、描画プロセスのタイムチャートは図10のように、システムコントローラは、AOMへのON指令28の前に、AOMへON/OFF指令3

6を出し、1~3 m秒間レーザを出射する。この時、すでにスキャナミラーは露光すべき位置に位置決めされているので、2次元画像センサ35上の特定の位置にレーザビームが照射される。2次元画像センサ35上でレーザビーム照射位置を特定した後、図5に示すコリメータレンズ12をスライダ32によって所定の位置に移動させれば、図8に示した実施例2の楕円率に相当するレーザビーム形状を得ることができる。

【0018】以上のようにレーザビームの位置をスキャナモータの回転角度から間接的に検知する方法の他、2次元画像センサを用いた直接検知によってコリメータレンズを移動させ、レーザビーム形状の改善も可能である。また、2次元画像センサによって、描画する図形の位置を検出して図形の歪み率を予め把握しておけば、DMD画像の図形の歪みを補正して描画することも可能である。また、本実施例ではコリメータレンズを使用しても良いことは明らかである。さらに本実施例ではレーザ光源とDMDとの間にコリメータレンズを移動させるXスライダを配置したが、DMDとスキャナとの間にコリメータレンズをXスライダと共に配置してもよい。

【0019】(実施例3)本実施例は、図23のような 露光部と非露光部の斜め境界線が直線にならない現象に 対する解決例を示したものである。たとえば、図11の ような形状の図形を露光する場合、図1に示した本発明 の描画装置では、露光描画して形成されるパターンは図 12のようになる。これは、DMD1の微小ミラーが四 角形であるため、四角形一辺の長さ以下の分解能の図形 は原理的に描画できないことによるものである。したが って、露光部と非露光部の斜めの直線は微小ミラーの平 面形状が反映された凹凸形状になる。図13は、図11 のような図形を描画する時のDMD微小ミラーの傾動状 態を模式的に示したもので、図13からも斜線を直線に することが困難であることは明らかである。そこで、本 実施例ではレーザの光学スイッチAOMをON状態にし たとき、露光すべき図形画像をスキャナミラーによって DMD1の微小ミラー1列以下若しくは複数列以下に相 当する距離を移動するようにしたものである。その様子 を図14に示す。図14は描画する基板面の露光状態を 模式的に表したもので、DMDで形成された投影図形を 矢印方向に微小ミラー斜め一列以下分繰り返し動かすも のである。これによって、描画された図形は図15に示 すように露光部と非露光部の斜め境界の凹凸がなめらか になる。これは、微小ミラー斜め一列以下分繰り返し矢 印方向に動かすことによって、露光部分と未露光部分の 境界が不明瞭になるためである。

【0020】次に具体的なスキャナミラーの動作方法について説明する。実施例1では、図16(a)に示すように、システムコントローラ6の指令によりスキャナド50 ライバ62からスキャナモータ212、222にスキャ

ナモータ電流が供給され、スキャナミラーが所定の位置 に達すると、スキャナモータ212、222はスキャナ モータ電流IRによってサーボロックされる。これによ りスキャナミラー211,221の回転角度は指令点で 停止することになる。一方、本実施例では図16(b) に示すように、サーボロックされるスキャナモータ電流 に100Hz、振幅IFの変調電流を印加する。これに よりスキャナミラーの回転角は指令点を基準にして10 0 H z の振動を発する。したがって、描画される図形は 基板面において、図14のように繰り返し動くことにな る。すなわち、図17に示す露光部と非露光部の斜め境 界のAおよびBの値は小さくなる。本実施例では、さら に基板上における露光部と非露光部の斜め境界のAおよ びBの値の変調振幅距離依存性を調べた。図18はその 結果を示すものである。スキャナミラーを振動させない 場合AおよびBの値は16μm弱で、変調振幅距離の増 加に伴い、AおよびBの値はだんだん小さくなった。変 調振幅距離4μmでAおよびBの値は10μm以下にな り露光部と非露光部の斜め境界の直線性は良くなった。 以上のように本発明ではスキャナミラーを振動させるこ 20 とにより直線性の良い境界線を得ることができる。ま た、図1に示した構成の描画装置で拡大露光を行うと き、その描画図形は図19のように微小ミラーの境界に 相当する部分が未露光になり、露光図形に格子状の模様 が残るという問題点があった。このような拡大露光に対 して本実施例の図形を振動させながら露光を行えば、未 露光部分はなくなり目的とした図形を描画できるという 効果もある。

【0021】また、DMD画像を1画素分、移動させる ことによって本実施例と同様の効果がある。描画の過程 30 を模式的に表したものを図20に示す。図において10 1、102、103及び104はDMD上の微小ミラー で、401は微小ミラー102が傾動したときの基板4 上での露光領域を、402は微小ミラー103が傾動し たときの基板4上での露光領域を示す。図のように微小 ミラー102と103を高速に交互に移動させると微小 ミラーが傾動する過程で必然的に401と402が露光 されることになる。すなわち、図19の図形を1画列だ け交互に移動させると、微小ミラーの間隙に相当する未 露光部はなくすことができる。なお、本実施例では、ス キャナーミラーを振動させ図形を移動させたが、基板を 支持するテーブルにXYステージや圧電素子等を取り付 けて振動させても良く、あるいはレーザの光源とスキャ ナとの間にポリゴンミラー等のレーザビーム走査機構に よって図形を移動させても良い。また、図2に示す本発 明の描画装置に対しても有効である。

【0022】本実施例では、1画素列を交互に繰り返し動かしたが、図形によってはn画素以上の画素を1ユニットとした場合にはn列分以上動かしても同様の効果が得られる(nは2以上の整数)。また、本実施例では、

図1に示す描画装置について実施したものであるが、図2の描画装置において、支持デーブル、若しくはDMD上の微小ミラーからなる画像を1画素列若しくは複数画素列動かせば同様の効果が得られることは明らかで感光さる。なお、本発明の描画装置はフォトレジストを感光させる紫外線による露光に限定するものではなく、DMDの微小ミラー、スキャナミラー及び反射ミラー、並びにレンズ等を適切に選定すれば、レーザ光源に炭酸ガスレーザ、YAGレーザ等の赤外線を発するレーザ光源の使用も可能である。これによって、樹脂、紙、金属材料、又は金属薄膜蒸着ガラス基板へのマーキングも可能となる。また、本発明の描画装置はバーコードの描画にも使用できる。

### [0023]

【発明の効果】以上の述べたように、本発明によれば、レーザ光源とレーザスキャナとの間に、独立に傾動する複数の微小ミラーからなるデジタルマイクロミラーデバイスを配置し、レーザビームをデジタルマイクロミラーデバイス上で反射させ描画するので、2次元コードの形成時間が短くなり、しかもセルの位置決め精度が良くなる効果がある。また、斜線図形に対して露光部と非露光部との境界が直線的なり、しかもDMDの各微小ミラーの間隙に相当する格子模様が形成されなくなるという効果がある。

### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の第1の描画装置を示す模式図である。
- 【図2】本発明の第2の描画装置を示す模式図である。
- 【図3】本発明の実施例1の描画装置を用いた**מ**光プロセスのタイムチャートである。
- 0 【図4】従来の描画装置を用いた露光プロセスのタイム チャートである。
  - 【図5】本発明の実施例2に用いた描画装置の模式図である。
  - 【図6】本発明の実施例2に用いた描画装置によるレーザビーム形状を示す模式図である。
  - 【図7】本発明の実施例1に係る描画装置による基板上の描画位置におけるレーザビーム形状の真円度を示す図である。
- 【図8】本発明の実施例2に係る描画装置による基板上の の描画位置におけるレーザビーム形状の真円度を示す図である。
  - 【図9】レーザビーム位置検出ができる本発明の実施例2に係る描画装置を示す模式図である。
  - 【図10】図9に係る描画装置を用いた露光プロセスの タイムチャート図である。
  - 【図11】実施例3で形成するべき図形形状を示す図である。
  - 【図12】従来技術で形成した図11の図形である。
- 【図13】 DMD上の微小ミラーをに傾動させ形成した 50 図11の図形である。

13

【図14】描画する基板面の露光状態を示す模式図である。

【図15】図14の示す露光方法で形成された図形形状を示す図である。

【図16】本発明の(実施例1及び3に係る)スキャナ 回転角及びスキャナモータ電流を示すタイムチャートで ある。

【図17】露光描画すべき露光部と非露光部の斜め境界 図形の距離A及びBを説明する図である。

【図18】形成された斜め線図形の距離A及びBのスキャナによる基板上の変調振幅距離依存性を示す図である。

【図19】拡大露光描画した図形の模式図である。

【図20】本発明の実施例3の露光プロセスを示す図である。

【図21】従来のスキャナを具備した描画装置を示す模式図である。

【図22】従来のDMDを具備した描画装置を示す模式 図である。

【図23】従来のDMDを具備した描画装置で形成した 20 描画図形を示す図である。

### 【符号の説明】

1:DMD (デジタルマイクロミラーデバイス)

101~104: 微小ミラー

2:スキャナ

211:X軸スキャナミラー 212:X軸スキャナ モータ 221:Y軸スキャナミラー 222:Y軸スキャナ モータ

3: 集光レンズ

4:基板

401、402:露光領域

5、7:光源

6:システムコントローラ

6 a: レーザコントローラ

6 b:スキャナコントローラ

10 6 c: DMDコントローラ

6 d: テーブルコントローラ

61:レーザドライバ

62:スキャナドライバ

63: DMDドライバ

64:テーブルドライバ

8:光アブソーバ

9:光学系

10:移動テーブル

11:XYテーブル

20 12:コリメータレンズ

13:反射ミラー

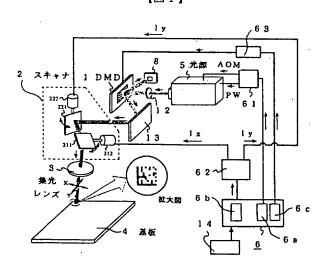
14:ホストコンピュータ

33:90%透過ミラー

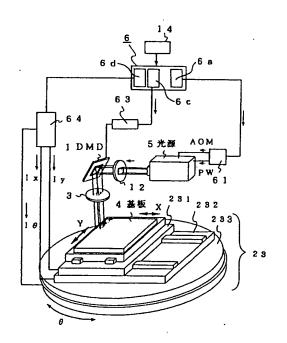
34:集光レンズ

35:2次元画像センサ

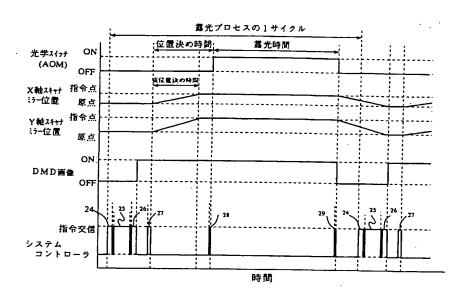
【図1】



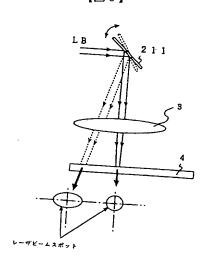
【図2】



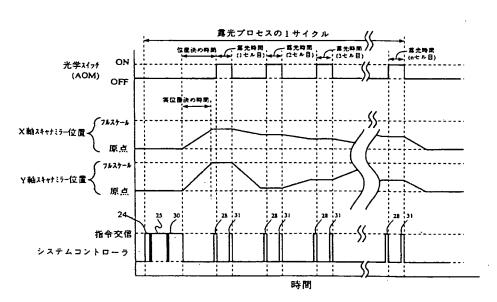
【図3】



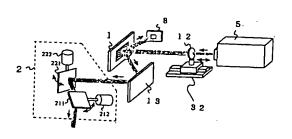
【図6】



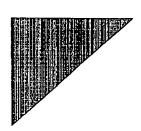
【図4】

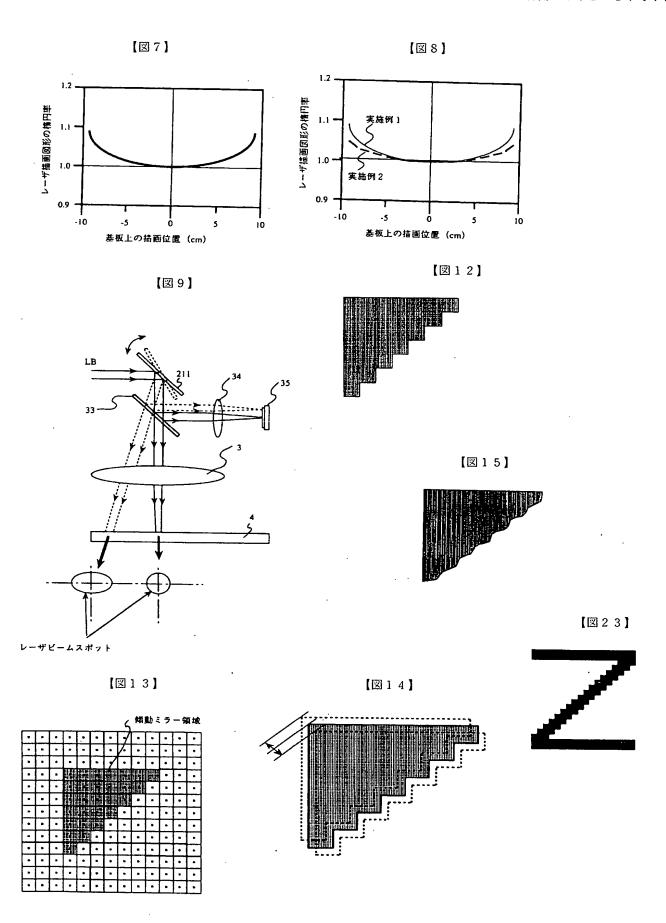


【図5】

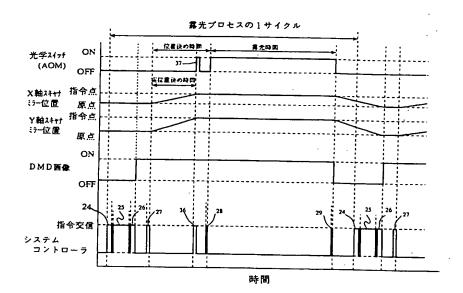


【図11】

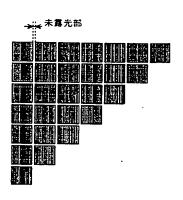




【図10】



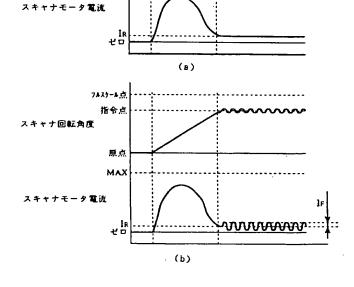
【図19】



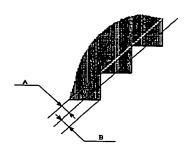
【図16】

スキャナ回転角度

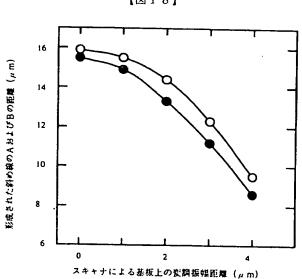
原点 MAX



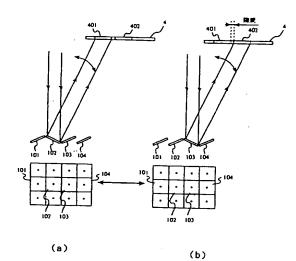
【図17】



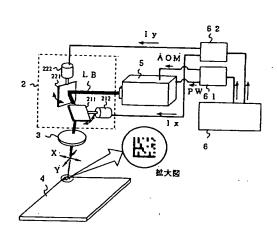
【図18】



[図20]



【図21】



[図22]

